



## Nadajnik LA-625

### Zastosowanie

Nadajnik LA-625 przeznaczony jest do monitorowania pozycji pojazdów z wykorzystaniem satelitarnych systemów pozycjonowania oraz przekazywania informacji o położeniu, stanie pojazdu i informacji z dwóch magistral CAN do centrum monitorowania za pośrednictwem sieci telefonii komórkowych w technologii GSM/GPRS. Interfejs magistrali J1708.

### Charakterystyka nadajników LA-625

- ✓ zasilanie +12V/+24V, ( $I_{min}=15mA$ ,  $I_{max}=500mA$ ,  $I_{sr}=60mA$ )
- ✓ wejście ACC (zapłon – zmienia tryb pracy urządzenia),
- ✓ 2 wejścia uniwersalne „sterowane masą” (WE1,WE2),
- ✓ 2 wejścia uniwersalne „sterowane plusem” (WE3,WE4),
- ✓ wejście blokowania/uzbrajania wejść uniwersalnych,
- ✓ 2 analogowe wejścia pomiarowe z ustawianym progiem alarmowym (zakres 0-30VDC),
- ✓ interfejs 1-Wire do czujników pastylek (i-Button) i termometrów cyfrowych DALLAS,
- ✓ wbudowana pamięć danych o zdarzeniach i położeniu (30 000 pozycji)
- ✓ wbudowany akumulator awaryjny,
- ✓ uniwersalne wyjście sterujące typu OC ( $I_{max}=300mA$ ) (UWAGA !!! Nie należy stosować wyjścia do odcinania obwodu zapłonu pojazdu)
- ✓ interfejs magistrali szeregowej RS485 (sondy paliwa, akcesoria),
- ✓ interfejs magistrali cyfrowej CAN-BUS (dwa kanały),
- ✓ Interfejs magistrali J1708,
- ✓ uniwersalny interfejs UART-TTL-5V – podłączenie czytnika RFID
- ✓ 2 sterowane wyjścia zasilające (12/24V,  $I_{max}=50mA$ ),
- ✓ wbudowany akcelerometr (detekcja zmiany nachylenia i przeciążeń)

### Właściwości nadajnika LA-625

- ✓ możliwość zdalnej konfiguracji urządzenia (transmisja danych lub SMS) oraz zdalnej aktualizacji oprogramowania wewnętrznego sterownika.
- ✓ systemowa ochrona akumulatora pojazdu (automatyczne odłączenie nadajnika przy niskim napięciu akumulatora)
- ✓ nie obciąża nadmiernie aplikacji, dzięki przesyłaniu w dużej mierze zliczonych parametrów
- ✓ czynniki oceniające styl jazdy: obroty silnika, przeciążenia samochodu, jazda na biegu jałowym, utrzymywanie stałej prędkości jazdy, gwałtowne hamowanie, położenie pedału gazu oraz odpowiedniej zmiany biegów - **EcoDriving**



**Pulson Sp. z o.o.**

ul.Modularna 11 bud.4, 02-238 Warszawa

tel.: +48 22 551 20 98, e-mail: [biuro@pulson.pl](mailto:biuro@pulson.pl)

[www.pulson.pl](http://www.pulson.pl)

## Specyfikacja techniczna

<i>Technologia</i>	GSM/GPRS
<i>Zasilanie</i>	12V - 24V
<i>Pobór prądu min.</i>	15mA
<i>Pobór prądu śr.</i>	60mA
<i>Pobór prądu max.</i>	500mA
<i>Temperaturowy zakres pracy</i>	Od -30°C do +85°C
<i>Wymiary (mm(Szer x Dł x Wys))</i>	91 x 64 x 32
<i>Szczelność Obudowy</i>	IP 30
<i>Złącze programowania</i>	Mini USB (konieczny konwerter RS-USB)
<i>Typ anteny GSM/GPRS</i>	SMA
<i>Typ anteny GPS</i>	SMA
<i>Wejście analogowe (0-30VDC)</i>	2
<i>Wejścia uniwersalne sterowane masą</i>	2

Wejścia uniwersalne sterowanie plusem	2
Wejście blokowania/uzbrajania wejść uniwersalnych	1
Interface magistrali cyfrowej CAN	2
Interface magistrali J1708	1
Interface uniwersalny	UART-TTL-5V, możliwość podłączenia czytnika RFID
Akcelometr 3D	1
Ochrona akumulatora zew.	1
Czujnik otwarcia obudowy	1
Wyjście zasilające typu OC	1 (Imax=300mA)
Wyjście sygnalizacyjne (LED, BUZZER 3,3V)	1
Interface 1-Wire	1
Interface magistrali szeregowej	RS 485
Wbudowany akumulator awaryjny 3,7V, 1800mAh	1



**Pulson Sp. z o.o.**

ul. Modułarna 11 bud.4, 02-238 Warszawa

tel.: +48 22 551 20 98, e-mail: [biuro@pulson.pl](mailto:biuro@pulson.pl)

[www.pulson.pl](http://www.pulson.pl)